Giróscopo GA510 con bloqueo de cola y manual de instrucciones

La serie giróscopo desarrollado por Assan incluye GA410, GA420, GA510, GA620, etc. Este manual es para el giróscopo GA510 de alto rendimiento con bloqueo de cola.
El giróscopo GA510 da un alto rendimiento con bloqueo de cola diseñado y optimizado especialmente para helicópteros RC 3D. Equipado con una pantalla LCD de gran tamaño, también con algunas características, como la de ser amigable interfaz hombre-máquina, práctica útil defectos / programable funciones, tipo de servos amplia adaptación y, sobre todo, es con una buen rendimiento del bloque de cola.

Principales Características Técnicas

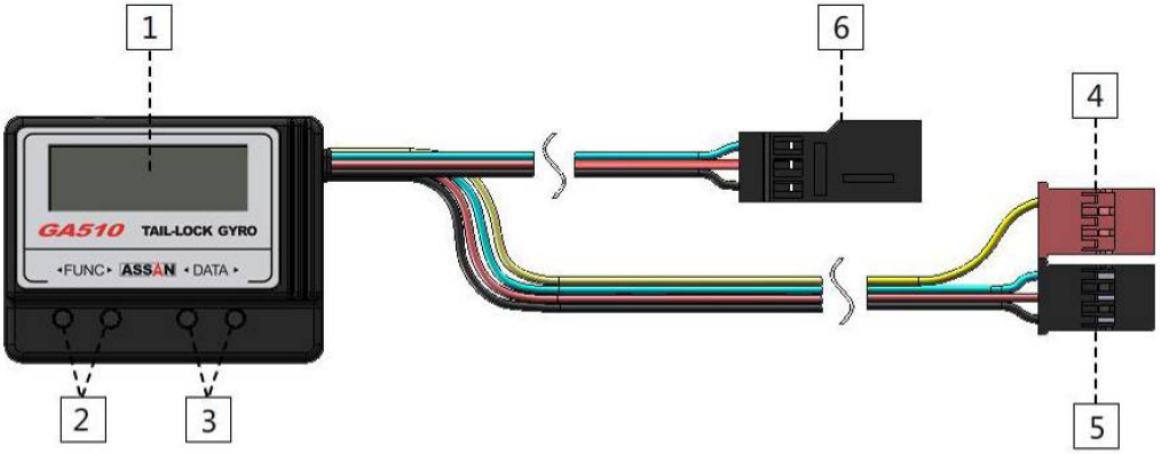
- Sensor: sensor de cuarzo
- Sistema de control: AVCS (angular del sistema de control de vectores)
- Doble condición de trabajo: modo de bloqueo de cola y el modo Normal
- Pantalla LCD de gran tamaño: la situación de trabajo, en el LCD, que permite la fijación de un conjunto de una visualización y con facilidad.
- Soporte de múltiples servos de cola: 1520us-pulso de ancho servos digitales y las nuevas 760us estrecho pulso de ancho de servos.

Especificaciones

1. Tensión de trabajo: DC 9V ~ 3,3
2. Trabajo actual: 40 mA
3. Temperatura de trabajo: -5 ° C ~ 60 ° C
4. Dimensiones exteriores: 38 × 30 × 17 mm
5. Peso: 20 g

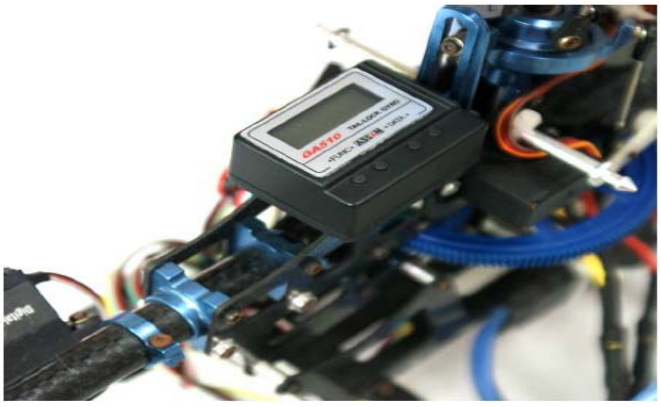
Funciones de los componentes.

1. LCD: muestra la interfaz principal de la actual las condiciones de trabajo, ganancia de valor, valor y el timón, voltaje del receptor, mientras que el ajuste de la interfaz muestra todos los parámetros.
2. "< FUNC" y "FUNC >" Claves: o bien mantener pulsado tecla durante 3 seg. en la interfaz principal para entrar en la interfaz y, a continuación, seleccionar el ajuste de parámetros de ambas interfaces de las claves.
3. "DATOS" y "^ DATOS" teclas: seleccionar los parámetros a ajustar.
4. Ganancia canal conector: conectarse a la ganancia de canal del receptor. Ajuste la ganancia y giroscópico cambiar entre los modos de funcionamiento a través del canal.
5. Timón canal conector: conectarse al timón canal del receptor.
6. Servo cola conector: conectarse a la cola servo.



Instalación

Al instalar giróscopo GA 510 con bloqueo de cola, por favor, pegue el girocompás lugar a la versión estable del helicóptero con la cinta de doble cara en el interior de la caja de embalaje. La parte inferior de la giróscopo será perpendicular al eje principal del helicóptero (véase el gráfico a continuación). El giróscopo GA 510 con bloqueo de cola, en la utilización en helicóptero RC eléctrico será de al menos 10 cm de distancia del motor. No instale el giróscopo en la salida de escape o de cualquier lugar de calor para evitar la posible perturbación.



Pantalla y ajuste

1. Encendido.

Cuando el giróscopo se encienda (el transmisor encendido debe en primer lugar), GA 510 muestra la siguiente secuencia en las interfaces. Preste atención que antes de la interfaz principal apareció, no mueva el giróscopo y el helicóptero de todos modos.

2. Símbolo del error

Si hay alguna falla durante el proceso de encendido, el símbolo de error siguiente aparece:

RUDDER CH Error!

El timón canal no está correctamente conectado o la potencia de transmisión no fue activada. Por favor, compruebe la conexión de la señal de cable entre el giróscopo y el timón del canal o encender el receptor de potencia de transmisión.

GAIN CH Error!

La ganancia de canal no está conectada correctamente. Por favor, compruebe la conexión de la señal de cable entre el giróscopo y el aumento de canales en el receptor.

SENSOR Error!

Error interno en giróscopo. Si el problema no puede ser fijado después de apagar y reiniciar, por favor devuelva el giróscopo al fabricante para su reparación.

3. Interfaz principal

Timón valor
Valor de ganancia del receptor
Voltaje de la batería

Modo de trabajo

Los modos de trabajo son los sigue:

Modo de bloqueo de cola

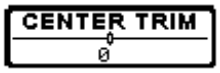
Modo normal

4. Función

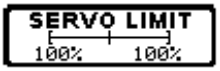
Presione "< FUNC" o "^ FUNC >" durante 3 segundos, para entrar en la interfaz de configuración y, a continuación seleccione la función deseada. El giróscopo GA 510 incluye las siguientes funciones:

Dirección del giróscopo

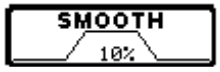
Tipo de servo



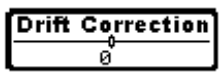
Centrado de servo trim



Limite de servo



Respuesta de timón al mando de dirección con suavidad



Corrección de deriva estática

5. Escenario

1) Control de las direcciones de giróscopo.

El giróscopo tiene dos direcciones de movimiento, la NOR y REV. Levante el helicóptero y girar la cabeza del helicóptero izquierda. Si el dominio de la cola del servo en la misma dirección cuando se gira a la derecha del controlador de timón en el transmisor, el control de la dirección del giróscopo se corrige conjunto. Si la dirección no es correcta, pulse "< DATOS" o "DATOS >" para cambiar el valor de ajuste del control de las direcciones. El paso anterior es muy importante. Si el control de la dirección de giróscopo es incorrecto, el helicóptero puede tener el peligro de la rotación a alta velocidad cuando se despegue, por lo tanto, por favor verifique nuevamente si el control de la dirección está en giróscopo correctamente configurado.

2) Selección de los tipos de servo.

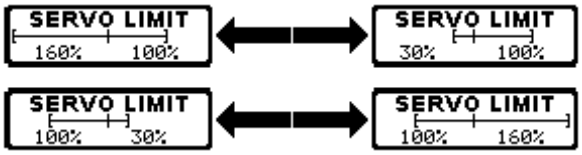
La típica cola servos comercializados se pueden clasificar en 3 tipos diferentes de acuerdo a la velocidad de cuadro / ancho de pulso, consulte la tabla siguiente. Si ha utilizado no está incluido en el cuadro, por favor seleccione el tipo de acuerdo con la velocidad de cuadro / ancho de pulso proporcionado por el fabricante. Tenga cuidado de que la selección incorrecta puede causar el daño o disminuir el rendimiento o la vida de los servomotores.

1520us / 250Hz	1520us / 333Hz	760us / 333Hz
JR 810G	Airtionics 94758	Futaba BLS251
JR 2700G	Airtionics 94761	Futaba S9251
JR 8700G	Futaba S3153	Futaba S9256
Sky HDS-577	Futaba S3154	LogicTech 6100G
Sky HDS-877	Futaba S9253	MKS DS8910
	Futaba S9254	
	Futaba S9257	
	Futaba S9650	
	JR 3400G	
	JR 8900G	
	Hitec HS-5925MG	
	Hitec HS-6965HB	
	LogicTech 2100G	
	Robbe FS61BB	
	Sanwa ERG-WRX	

3) **Centrado de servo trim.**

Presione "< DATOS" o "DATOS >" para ajustar el valor del centro servo entre -100 y 100. Se recomienda ajustar la posición del brazo de balancín del servo de la primera. Después de la posición central es básicamente el caso, recortar la posición central con esta función. Trate de evitar el ajuste a gran escala en el centro del servo.

4) **Limite de servo.**



Gire la palanca del timón completo, timón en una dirección, a continuación, pulse "< DATOS" o "DATOS >" para ajustar el límite para que el servo alcanzar el máximo límite de movimiento de la cola de tono móvil manga en esta dirección, y garantizar que no se produce en el límite más el proceso. Establezca la dirección con el mismo método. El rango de ajuste de la dirección de dos límites es del 30% - 160%.

5) **Respuesta de timón al mando de dirección con suavidad**

Presione "< DATOS" o "^ DATOS >" para ajustar la suavidad de la respuesta de timón de mando dentro del rango de 0% - 25%. Esta función ajusta el "duro" y "blandas" se sienten en la respuesta de los giróscopo de la palanca del timón. El usuario puede ajustar la suavidad de acuerdo con su propia sensación de control.

6) **Corrección de deriva estática.**

Cola en modo de bloqueo, si la cola es lenta deriva cuando el helicóptero en cierne, hacer la corrección con esta función. Ajustar con el pequeño valor de ajuste para varias veces para alcanzar el buen estado flotando estático.

¡Que te diviertas!

ASSAN ELECTRONIC CONTROL TECHNIC CO., LTD